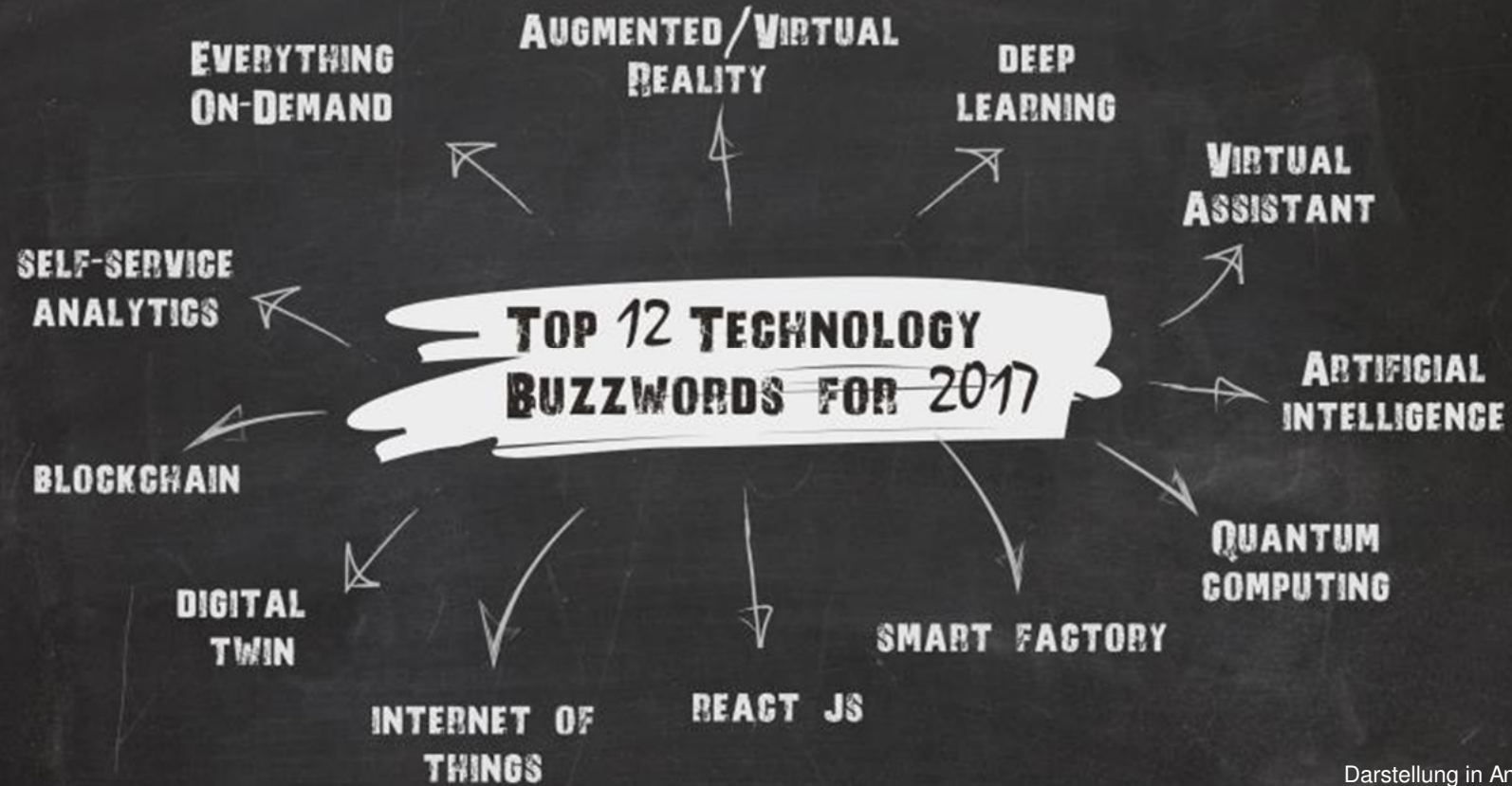




Antworten auf die
Anforderungen *Fahrweg 4.0*

Florian Auer
26.9.2017



Darstellung in Anlehnung an <http://www.datapine.com/blog/technology-buzzwords/>

HERAUSFORDERUNGEN FAHRWEG

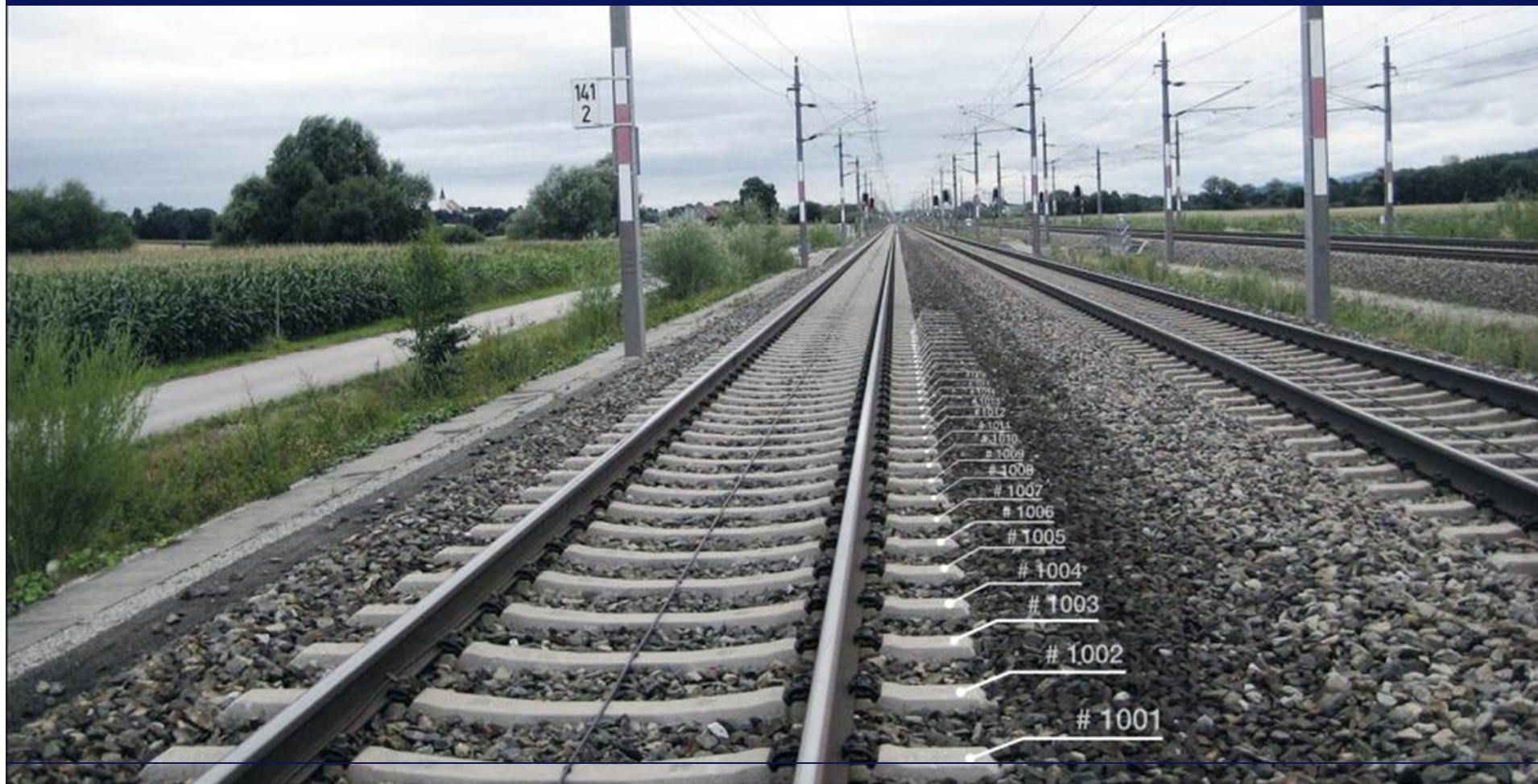
BEANSPRUCHUNG FAHRWEG 

TOTAL COST OF OWNERSHIP 

ZUVERLÄSSIGKEIT 

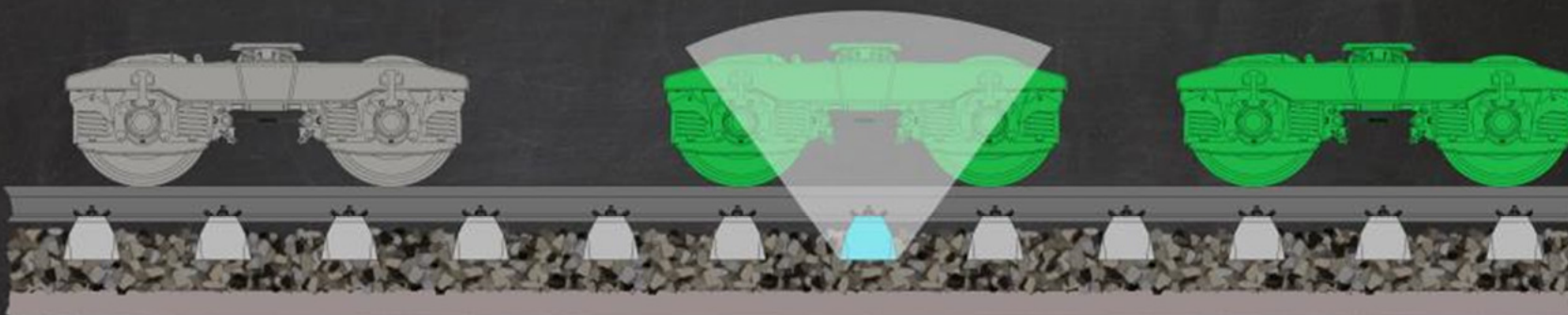
VERFÜGBARKEIT FACHARBEITER 

NUTZUNGSDAUER 

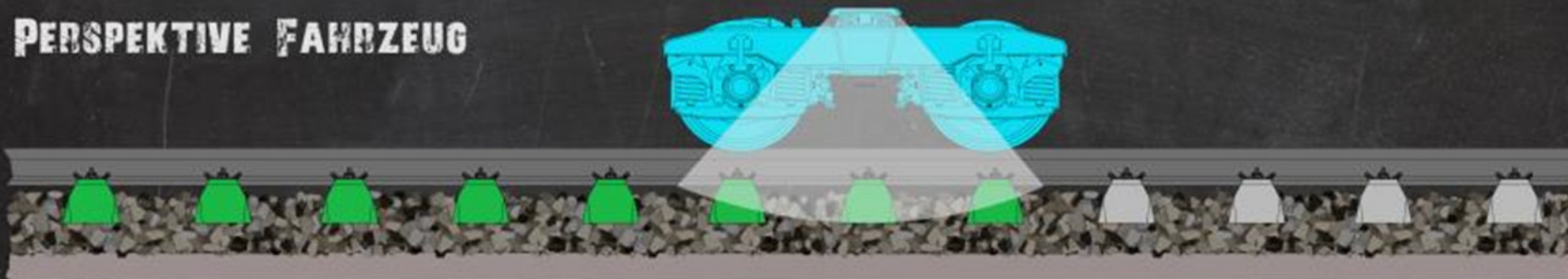


UNSCHÄRFERELATION IM FAHRWEG

PERSPEKTIVE GLEIS



PERSPEKTIVE FAHRZEUG



Cloud-Anwendung

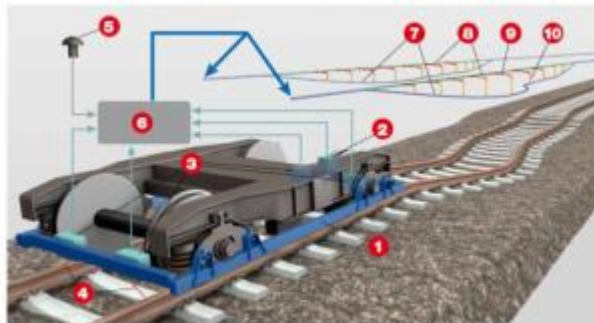
Anpassungen der Gleisgeometrie erfolgen durch einen Techniker im Büro.



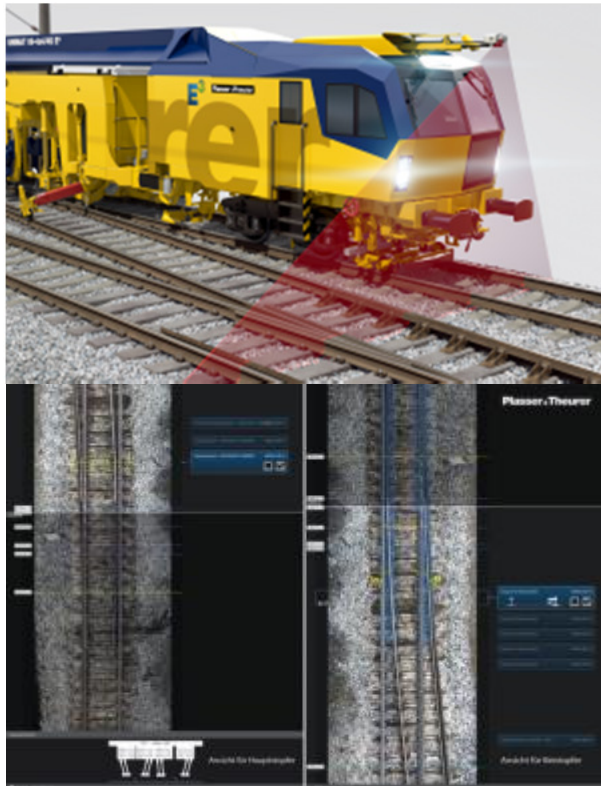
PlasserSmartMaintenanceSuite

FLEET • INFRASTRUCTURE • APPS

by **Plasser & Theurer**



Plasser Smart Tamping – „The Assistant“



Online-Scanning der Fahrbahn

Erarbeitung der Aktionsvorschläge für das Hebe-Richtaggregat, die Zusatzhebung und das Stopfaggregat.

Weltweit erste Maschine im Testeinsatz bei der ÖBB-Infrastruktur. Anfragen aus mehreren Ländern.

Plasser Smart Tamping – „The Assistant“



Nachmessdokumentation

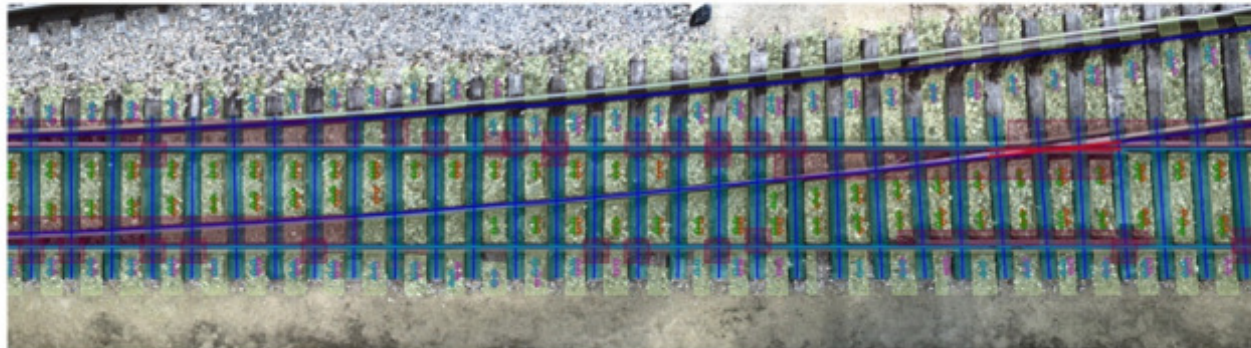
Plasser & Theurer

- | | | | |
|-----------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------|------------------------------------------------------|-------------------------------------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> Stopfpickelpositionen | <input checked="" type="checkbox"/> Schwellenfächer | <input checked="" type="checkbox"/> Stoßlasche | <input type="checkbox"/> Stopparameter |
| <input checked="" type="checkbox"/> Schienen | <input checked="" type="checkbox"/> Langschwelle / LDS | <input checked="" type="checkbox"/> Radlenker | <input type="checkbox"/> DGS-Parameter |
| <input checked="" type="checkbox"/> Hauptstrang | <input checked="" type="checkbox"/> Doppelschwellen | <input checked="" type="checkbox"/> Weichenherz | <input type="checkbox"/> Gleislage |
| <input checked="" type="checkbox"/> Nebenstrang | <input checked="" type="checkbox"/> Weichengestänge | <input checked="" type="checkbox"/> Weichenzungen | <input type="checkbox"/> Schotterzustand |
| <input checked="" type="checkbox"/> Schwellen | <input checked="" type="checkbox"/> Zangenhindernisse | <input checked="" type="checkbox"/> Hakenhindernisse | <input type="checkbox"/> Maschinendetails |

Weiche 51, Bf Purkersdorf

Datum 12.02.2017, 16:52:03 Uhr

Bearbeitet mit UNIMAT 09-4X4/4S



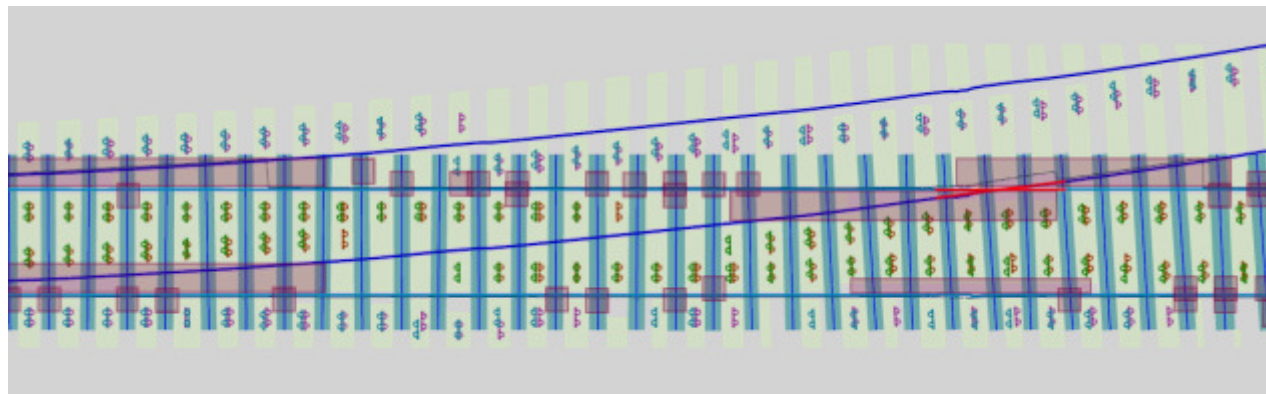
Prinzipdarstellung

„The Assistant“

Nachmessdokumentation

Plasser & Theurer

- | | | | |
|-----------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------|------------------------------------------------------|-------------------------------------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> Stopfpickelpositionen | <input checked="" type="checkbox"/> Schwellenfächer | <input checked="" type="checkbox"/> Stoßlasche | <input type="checkbox"/> Stopfparameter |
| <input checked="" type="checkbox"/> Schienen | <input checked="" type="checkbox"/> Langschwelle / LDS | <input checked="" type="checkbox"/> Radlenker | <input type="checkbox"/> DGS-Parameter |
| <input checked="" type="checkbox"/> Hauptstrang | <input checked="" type="checkbox"/> Doppelschwellen | <input checked="" type="checkbox"/> Weichenherz | <input type="checkbox"/> Gleislage |
| <input checked="" type="checkbox"/> Nebenstrang | <input checked="" type="checkbox"/> Weichengestänge | <input checked="" type="checkbox"/> Weichenzungen | <input type="checkbox"/> Schotterzustand |
| <input checked="" type="checkbox"/> Schwellen | <input checked="" type="checkbox"/> Zangenhindernisse | <input checked="" type="checkbox"/> Hakenhindernisse | <input type="checkbox"/> Maschinendetails |



Prinzipdarstellung

„The Assistant“

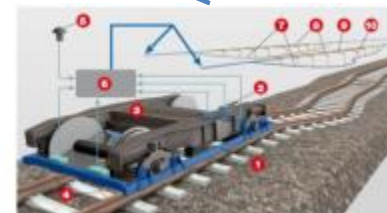
Stopfmaschine UNIMAT 09-4x4/4S E³



2D-Scanner

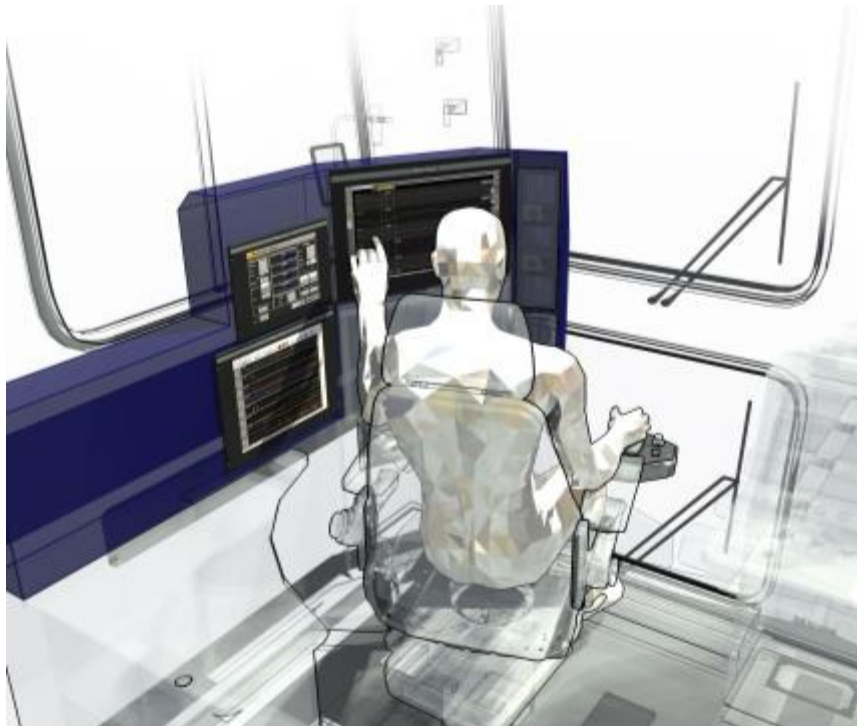
Pantograph

12 Maschinen für RFI nutzen Inertial-Gleislage-Messsysteme.



Inertial-Gleislage-Messsystem

Intelligente Einfachheit



Stopfsimulator



7 Simulatoren bislang gebaut; wird von etwa 50 Schulungsgruppen jährlich genutzt.

Tamping Game App



game.plassertheurer.com

9200 Zugriffe